



ประวัติการทำงาน

1. ชื่อ-สกุล นายกิตติพงษ์ ธารเยี่ยมสัญชาติ ไทย เชื้อชาติ

ไทย ศาสนา พุทธ เกิดวันที่ 14 เดือน กรกฎาคม พ.ศ. 2520 ภูมิลำเนาบ้านเลขที่ บ้านเลขที่ 888/19 หมู่ที่ 11 ตรอก/ชอย - ถนน - ตำบลพระลับ อำเภอ เมืองขอนแก่น จังหวัด ขอนแก่น รหัสไปรษณีย์ 40000 E-mail : kittipong.th@rmuti.ac.th

2. ประวัติการศึกษา

ลำดับ ที่	ชื่อสถานศึกษา	ระหว่าง วัน เดือน ปี	วุฒิที่ได้รับ ระบุวิชาเอก	หมายเหตุ
1	สถาบันเทคโนโลยีราชมงคล วิทยาเขตขอนแก่น	16 พ .ค.2536 -1 มี .ค.2539	ปวชสาขาวิชาช่างท่อและ . ประสาน	
2	สถาบันเทคโนโลยีราชมงคล วิทยาเขตขอนแก่น	13 เม .ย.2539 -24 มี.ค.2541	ปวส. สาขาวิชาช่างเครื่องกล	
3	สถาบันเทคโนโลยีราชมงคล วิทยาเขตขอนแก่น	23 พ .ค.2541 -19 พ.ค.2543	ค.อ.บ. สาขาวิชาวิศวกรรม อุตสาหกรรมเครื่องมือกล	
4	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยี พระจอมเกล้าธนบุรี	17 ก .ค. 2547 -8 ส .ค.2549	ค.อ.ม. สาขาวิชาวิศวกรรม อุตสาหกรรม	
5	มหาวิทยาลัยราชภัฏ มหาสารคาม	17 มี.ย. 2560 -8 ก.คต. 2566	ปรด..วิจัยและประเมินผล การศึกษา	

3. ประวัติการทำงาน

วัน เดือน ปี	สถานที่ทำงาน	ตำแหน่ง	หมายเหตุ
30 พ .ค.2544 -29 ก .พ.2552	วิทยาลัยเทคนิคขอนแก่น แผนกช่างกลโรงงาน	ครูจ้างสอน	
1 เม.ย. 2552 -ปัจจุบัน	มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลอีสาน วิทยาเขตขอนแก่น	อาจารย์	

4. สถานที่ทำงานปัจจุบัน

สถานศึกษา สาขาวิชาเทคโนโลยีอุตสาหกรรม คณะครุศาสตร์อุตสาหกรรม
มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลอีสาน วิทยาเขตขอนแก่น เลขที่ 150 ถนนศรีจันทร์ ตำบลในเมือง
อำเภอเมือง จังหวัดขอนแก่น รหัสไปรษณีย์ 40000

5. ทักษะ / ความชำนาญพิเศษ

- 5.1 งานออกแบบการผลิตชิ้นส่วนเครื่องจักรกล
- 5.2 งานระบบซ่อมบำรุงเครื่องจักรกล
- 5.3 งานเครื่องจักรกลอัตโนมัติ
- 5.4 การวางแผนการควบคุมการผลิต
- 5.5 คอมพิวเตอร์ช่วยในการออกแบบและผลิตชิ้นส่วน

6. ประสบการณ์ด้านการสอน เริ่มสอนเมื่อ 1 เมษายน พ.ศ. 2552 ถึง 1 มีนาคม 2568 เป็นระยะเวลา
ทั้งหมด 16 ปี

ชื่อรายวิชาที่สอน
1. ปฏิบัติงานอุตสาหกรรมการผลิต
2. การวางแผนและควบคุมการผลิต
3. วิศวกรรมการบำรุงรักษา
4. เทคโนโลยีเครื่องมือกล 1
5. เทคโนโลยีเครื่องมือกล 2
6. เทคโนโลยีเครื่องมือกล
7. กลศาสตร์วิศวกรรม
8. ชิ้นส่วนเครื่องกล
9. อุปกรณ์นำเจาะและจับงาน
10. การศึกษางาน
11. คอมพิวเตอร์ช่วยในการออกแบบและผลิตชิ้นส่วน
12. การทดสอบวัสดุวิศวกรรม

7. ผลงานวิจัย

- สื่อการสอนชุดขับเคลื่อน 3 แกนควบคุมด้วยคอมพิวเตอร์
- การพัฒนาชุดขับเคลื่อน ๒ แกนควบคุมด้วยคอมพิวเตอร์